

② Un líquido incompresible está encerrado en un cilindro metálico con un pistón y se encuentra inicialmente a presión atmosférica y  $80^{\circ}\text{C}$ . Se comprime con el pistón hasta elevar la presión a 100 atm fijándolo en esta posición. Hallar la nueva temperatura a la cual la presión del líquido vuelve a ser de 1 atm. Coeficiente de dilatación cúbica del líquido  $5,3 \cdot 10^{-4}/^{\circ}\text{C}$  y coeficiente de compresibilidad del líquido  $50 \cdot 10^{-6}/\text{atm}$ .

Solución:

\* Denotaremos por  $\left(\frac{\partial V}{\partial X}\right)_Z$  la derivada parcial de  $V$  respecto de  $X$  manteniendo  $Z$  constante.

\* Líquido incompresible  $\Rightarrow$  transformaciones isócoras,  $V = \text{cte} \Rightarrow W = 0$

\* Asumimos que la elevación de la presión de 1 atm a 100 atm, con el pistón, se hace con rapidez tal que al cilindro no le da tiempo a intercambiar calor con el ambiente  $\Rightarrow$  transformación adiabática  $\Rightarrow Q = 0$ . Aplicando el primer principio de la termodinámica:  $\Delta U = Q + W \Rightarrow \Delta T = 0$ , por lo tanto la situación inicial con la que nos encontramos al fijar el pistón en su posición es de  $T_i = 80^{\circ}\text{C}$  y  $P_i = 100 \text{ atm}$ . Ahora utilizamos los siguientes coeficientes característicos del líquido, que se definen así:

\* Coeficiente de dilatación térmica isóbara:  $\alpha = \frac{1}{V} \left( \frac{\partial V}{\partial T} \right)_P = 5,3 \cdot 10^{-4}/^{\circ}\text{C}$

\* Coeficiente de compresibilidad isoterma:  $\kappa = -\frac{1}{V} \left( \frac{\partial V}{\partial P} \right)_T = 50 \cdot 10^{-6}/\text{atm}$

$\Rightarrow$  dar signo negativo porque al aumentar la presión disminuye el volumen y  $\kappa$  debe ser positivo.

\* Coeficiente de aumento de presión o piezotérmico:  $\beta = \frac{1}{P} \left( \frac{\partial P}{\partial T} \right)_V$

Existiendo entre ellos la siguiente relación (que demostraremos al final del ejercicio):  $\beta = \frac{\alpha}{P\kappa}$ . Como la transformación se lleva a cabo a  $V = \text{cte}$ , del coeficiente piezotérmico se deduce:  $\frac{dP}{P} = \beta dT$

Sustituyendo la expresión  $\beta = \frac{\alpha}{P\kappa}$



$\frac{dp}{p} = \frac{\alpha}{\beta K} dT$ . Integramos la ecuación diferencial obtenida asumiendo  $\alpha$  y  $K$  constantes, en el rango de presiones y temperaturas en el que trabajamos:  $\int_{P_1}^{P_2} \frac{dp}{p} = \frac{\alpha}{K} \int_{T_1}^{T_2} dT$ .

$$\therefore P_2 - P_1 = \frac{\alpha}{K} (T_2 - T_1) = \frac{\alpha}{K} (t_2 - t_1) \text{ donde } P_2 = \text{presión final de } T_{atm}$$

Despejamos  $t_2$  y resolvemos:  $t_2 = t_1 + \frac{K}{\alpha} (P_2 - P_1) = 80^\circ\text{C} + \frac{50 \cdot 10^{-6} \text{ atm}}{5,3 \cdot 10^{-4} / ^\circ\text{C}} (1-100) \text{ atm}$

$$\therefore \boxed{t_2 = 70,66^\circ\text{C}}$$

\* Como hemos visto, entre los tres coeficientes existe la siguiente relación:  $\beta = \frac{\alpha}{pK}$ . Demostración: antes de empezar debemos enunciar un teorema relacionado con la diferencial total de una función de varias variables. Sea  $z$  = función de  $x, y$ ; si  $z$  es función exacta (función de punto o función de estado) entonces su diferencial total,  $dz$ , puede escribirse  $dz = \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)_y dx + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)_x dy$ . Esto lo cumplen  $V, T, P$  en una transformación porque son funciones de estado, su ~~variación~~ variación solo depende del valor que toman en el estado inicial y en el final de la transformación ( $\Delta x = x_{\text{final}} - x_{\text{inicial}}$ ) y no del camino que siguen entre ambos. Suponiendo que el sistema experimenta un proceso infinitesimal desde un estado inicial de equilibrio a otro, escribimos  $dp$  y  $dT$  utilizando el teorema de la diferencial total:

Escribiendo la ecuación de estado como  $P$  = función  $T, V$ :

$$dp = \left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V dT + \left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T dV$$

Pero si la ecuación de estado la ponemos como  $V$  = función de  $T, P$ :

$$dV = \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P dT + \left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T dP$$

Sustituyendo la última ecuación en la ~~penúltima~~ penúltima:

$$dp = \left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V dT + \left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T \left[\left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P dT + \left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T dP\right]$$

$$\therefore dp = \left[ \left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V + \left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P \right] dT + \left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T \left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T dP$$

Esta ecuación ha de verificarse para todos los conjuntos de valores de  $dT$  y  $dP$ . Vamos a elegir un par de ellos que nos interesen:

\* Para  $dT=0$  (isoterma) y  $dp \neq 0$ , la ecuación queda:

$$\left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T \left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T = 1 \quad \therefore \quad \left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T = \frac{1}{\left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T}$$

\* Y para  $dT \neq 0$  y  $dp=0$  (isobara) llegamos a:

$$\left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V + \left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P = 0 \quad \therefore \quad -\left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V = \left(\frac{\partial P}{\partial V}\right)_T \left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P$$

Haciendo la sustitución señalada con una flecha y teniendo en cuenta la definición de los tres coeficientes:

$$-\left(\frac{\partial P}{\partial T}\right)_V = \frac{\left(\frac{\partial V}{\partial T}\right)_P}{\left(\frac{\partial V}{\partial P}\right)_T} \quad \therefore \quad +P\beta = +\frac{V\alpha}{V\kappa} \quad \therefore \quad \boxed{\beta = \frac{\alpha}{P\kappa}} \quad \#$$

$\begin{matrix} \nearrow & & \nearrow \\ P/\beta & & -V \cdot \kappa \end{matrix}$